



AlpRobTAG-C

Sistema Automatico Cartellinatura Matasse

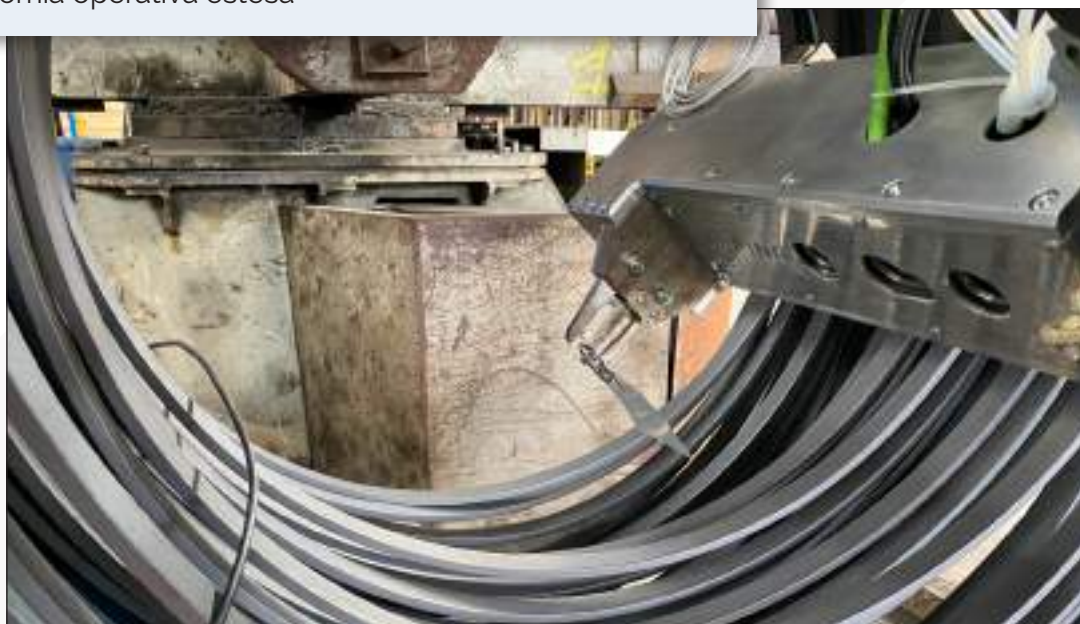
AlpRobTAG-C

SISTEMA AUTOMATICO CARTELLINATURA MATASSE

AlpRobTAG-C rappresenta l'evoluzione del precedente sistema di cartellinatura delle matasse mediante saldatura. Il nuovo modello utilizza un sistema più efficace di anellatura che fissa un cartellino sul legaccio della matassa. L'impiego della tecnologia di Machine Vision permette di individuare la porzione di legaccio ideale, all'interno della matassa, su cui applicare il cartellino.

AlpRobTAG-C a colpo d'occhio:

- Abilità ad operare ad alte temperature
- Sistema guida robot
- Ricerca automatica posizione legaccio
- Stabilità e precisione nell'ancoraggio del cartellino
- Cartellinatura resistente all'usura ed al calore
- Stampa dei cartellini durevole
- Sicurezza operativa incrementata
- Autonomia operativa estesa



AlpRobTAG-C impiega un sistema di visione in grado di determinare la porzione di legaccio all'interno della matassa più adatta per la cartellinatura, identificando possibili ostacoli, come sporgenze del legaccio stesso o parti del macchinario di movimentazione. Una volta individuata la sezione ideale, il robot antropomorfo procede all'applicazione del cartellino tramite l'apposita graffetta metallica che lo fissa in maniera stabile, impedendone lo scorrimento lungo il legaccio. Il cartellino, in materiale termoresistente e antistrappo, è concepito per resistere a forti sollecitazioni e ai successivi trattamenti termici.

ARCHITETTURA DEL SISTEMA

AlpRobTAG-C è composto da un robot antropomorfo a 6 assi dotato di una pinza pneumatica e di un sistema di visione, da un dispositivo ausiliario per la preparazione degli anelli metallici, da una stampante, da una punzonatrice e da una anellatrice.



ARTIFICIAL INTELLIGENCE



MACHINE VISION



AUTOMATION



Per impianti che richiedono cicli di anellatura più veloci è disponibile una variante caratterizzata da un'unità dedicata che automatizza le funzioni di stampa ed anellatura in un'unica soluzione.

A richiesta viene fornita anche l'opzione per l'inserimento di cartellini multipli e l'opzione per la verifica della avvenuta stampa delle informazioni.

COME FUNZIONA

Un sistema di guida robot, basato sulla tecnologia di visione artificiale, consente la ricostruzione del profilo della matassa e procede quindi all'identificazione del punto ottimale del legaccio su cui il robot andrà ad effettuare la presa mediante pinza pneumatica.

A seconda della configurazione dell'impianto, un sistema ausiliario o un'unità dedicata provvedono alla stampa del cartellino identificativo (o più cartellini), alla punzonatura, all'anellatura, alla produzione ed inserimento delle graffette metalliche.

Se presente, un apposito dispositivo di controllo verifica che la stampa dei cartellini sia avvenuta correttamente.

Infine, il robot procede al prelievo del cartellino finito per la successiva legatura.



CARATTERISTICHE TECNICHE

Temperatura operativa materiale	<900 °C	Braccio robotico	Antropomorfo 6 assi
Tempo ciclo anellatura*	>30s	Raggio di azione	3000 mm
Autonomia cartellini **	<600° ~ 2000 pz. ¹ 600÷1200°C ~ 900 pz. ²	Sistema guida robot	Visione artificiale
Autonomia anelli	~ 900 pz. Base ~ 3000 pz. Opzionale	Sistema verifica stampa	Opzionale
Autonomia graffette	~ 30000 pz.	Cartellini multipli	Opzionale

* secondo il tipo di installazione

** quantità indicative legate alle dimensioni del cartellino (larghezza x lunghezza):

¹ Con cartellino di dimensioni 75x50mm. Autonomia aumentabile su richiesta con uno svolgitore opzionale

² Con cartellino di dimensioni 80x100mm, 60x100mm.

Per altri formati le quantità vanno calcolate in base alle dimensioni specifiche del cartellino da utilizzare.



ALPING ITALIA SRL

Via A. Volta 18

33050 Pavia di Udine

UD - Italia

Tel. +39 0432 526331

info@alping.it

www.alping.it

